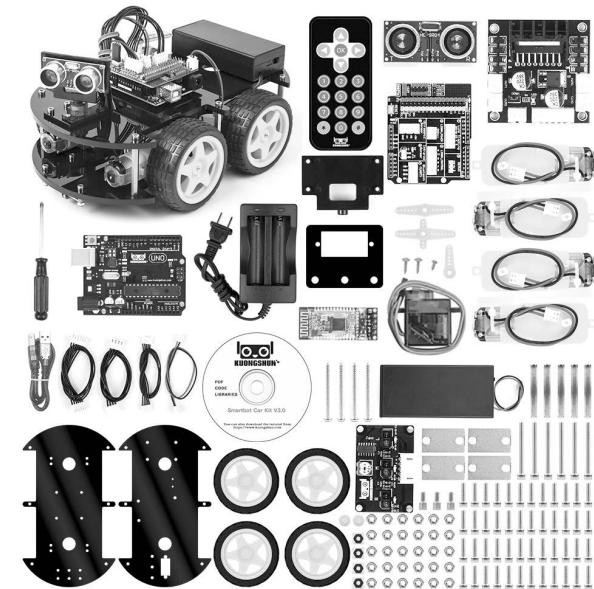




# Robot Smart Robot Car Uno R3 VR 0007

Wiek

■ 8+



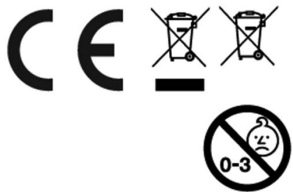
Smart Robot Car to zestaw edukacyjny kompatybilny z Arduino IDE. Zaprojektowany specjalnie dla dzieci, aby mogły zdobyć praktyczne doświadczenie w programowaniu, montażu elektroniki i umiejętności robotyki.

Wiek 8+

## Samouczek

Ten samouczek pokaże Ci, jak złożyć samochód. Jeśli chcesz dowiedzieć się więcej, skorzystaj z Google – jest to doskonałe miejsce do nauki i poszukiwania inspiracji.

Zużyty sprzęt  
elektryczny  
i elektroniczny (WEEE)



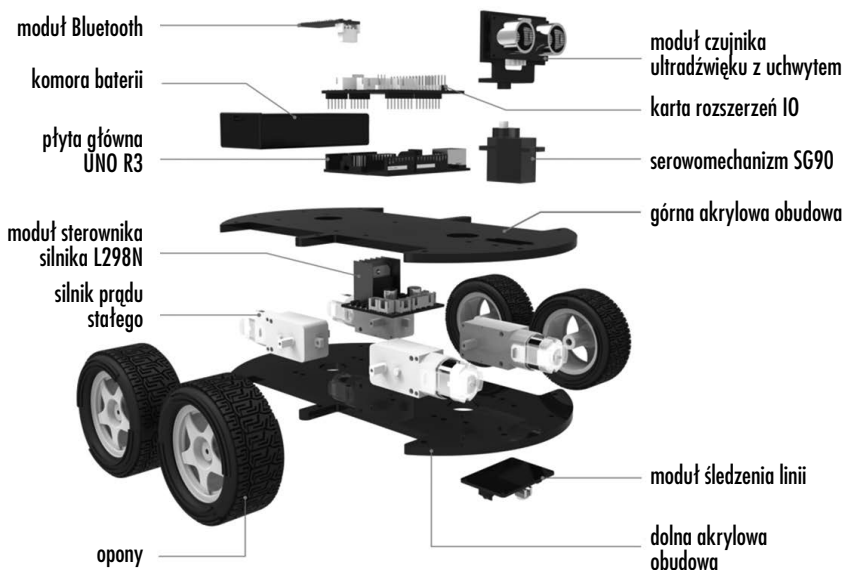
**nowa szkoła**  
ul. POW 25, 90-248 Łódź,  
www.nowaszkoła.com  
tel. (42) 630 17 28,  
(42) 630 04 88, fax: (42) 632 73 28

## OSTRZEŻENIA!



1. Produkt edukacyjny przeznaczony jest dla dzieci powyżej 8 lat. Zawiera małe elementy – ryzyko zadławienia, zawiera baterie – ryzyko zatrucia, urządzenia elektryczne – ryzyko porażenia prądem
2. Do użytku pod bezpośrednim nadzorem osoby dorosłej
3. Baterie, które nie są do tego przeznaczone nie powinny być doładowywane.
4. Włóż nowe baterie na wskazane miejsca upewniając się, że bieguny (+/-) baterii są umieszczone w odpowiednich kierunkach.
5. Tylko baterie jednego typu mogą być jednocześnie używane.
6. Nie wkładaj różnych rodzajów baterii.
7. Baterie powinny być poprawnie umieszczone w przedziale baterijnym.
8. Wyczerpane baterie powinny być natychmiast usunięte.
9. Nie używać jednocześnie starych baterii z nowymi.
10. Nigdy nie powodować zwarcia biegunów baterii.
11. Należy zachować opakowanie lub/i instrukcję. Zawierają one ważne informacje mogące być przydatne w przyszłości.
12. Użytkowanie niezgodne z zaleceniami zwalnia producenta od odpowiedzialności za ewentualne szkody.

## Zawartość zestawu

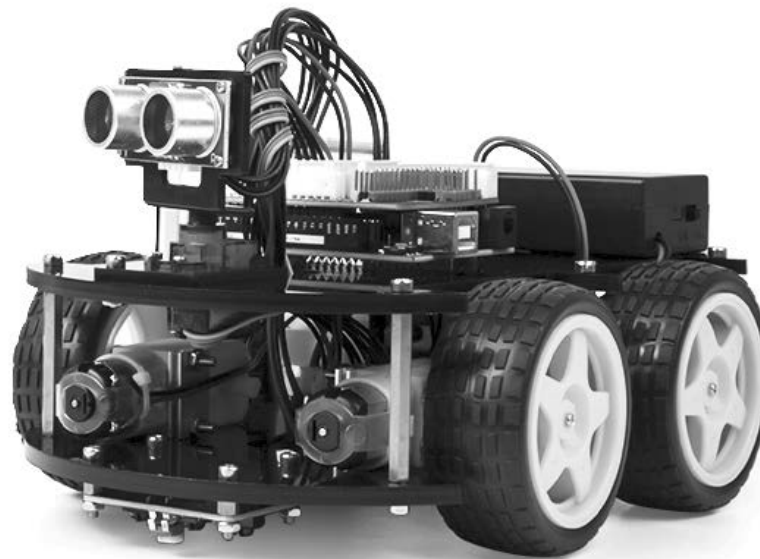


**Uwaga!** Przed odpakowaniem zestawu sprawdź, czy zgadza się ilość wszystkich jego elementów i czy poszczególne elementy nie są uszkodzone.

## Złóż Smart Robota krok po kroku



**Uwaga:** usuń folię ochronną przed montażem!



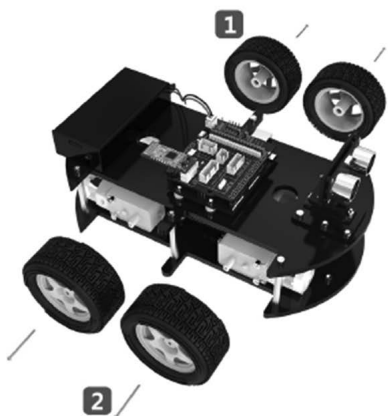
## Propozycje lekcji z zestawem:

1. Wpraw samochód w ruch.
2. Połącz samochód z Bluetooth.
3. Użyj pilota na podczerwień.
4. Omijaj samochodem przeszkody.
5. Śledź samochodem linię.

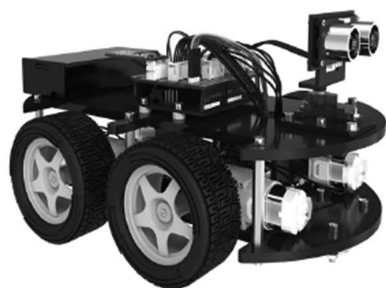


2

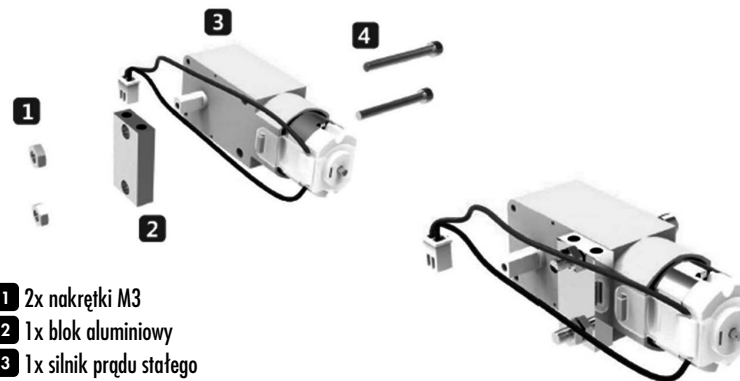
- 1 6 x miedziany cylinder M3\*40
  - 2 12 x sześciokątna śruba M3\*10
- użyj 1 i 2 z torby z etykietą „FOR ACRYLIC BASEPLATE”



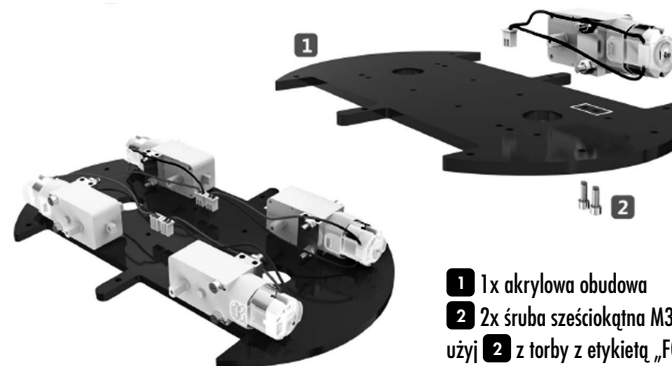
2



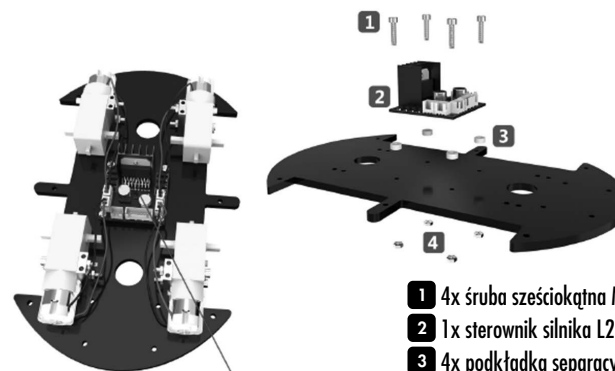
- 1 4 x opona
  - 2 4 x śruba krzyżowa
- użyj 2 z torby z etykietą „FOR TIRES”



- 1 2x nakrętka M3
  - 2 1x blok aluminiowy
  - 3 1x silnik prądu stałego
  - 4 2x śruba sześciokątna M3\*30
- użyj 1, 2 i 3 z torby z etykietą „FOR MOTOR” (do silnika)



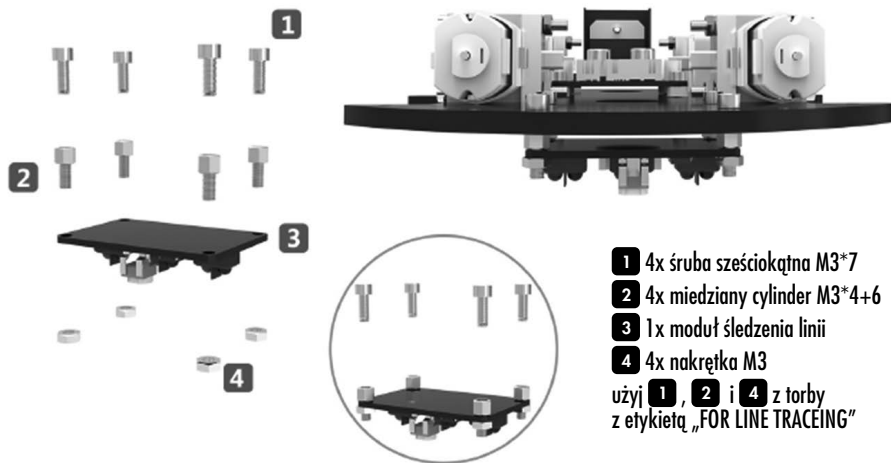
- 1 1x akrylowa obudowa
  - 2 2x śruba sześciokątna M3\*10
- użyj 2 z torby z etykietą „FOR MOTO” (do motoru)



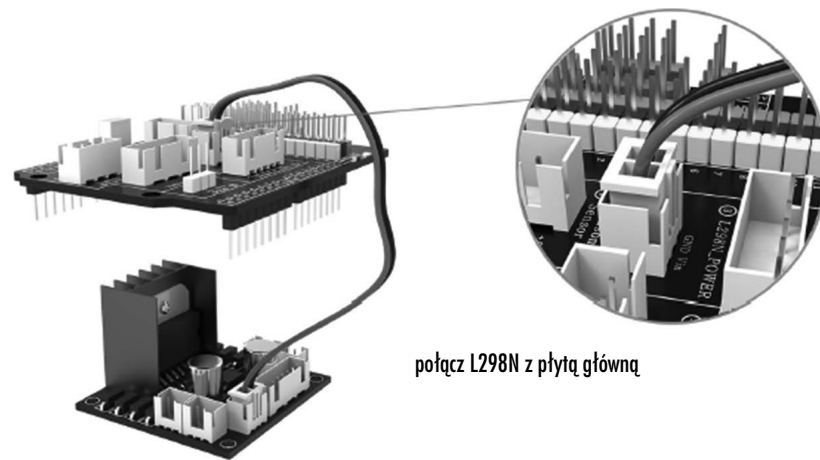
wkręć śruby w otwory w białej ramie

- 1 4x śruba sześciokątna M3\*14
  - 2 1x sterownik silnika L298N
  - 3 4x podkładka separacyjna
  - 4 4x nakrętka M3
- użyj 1, 3 i 4 z torby z etykietą „FOR UNO, L298N”

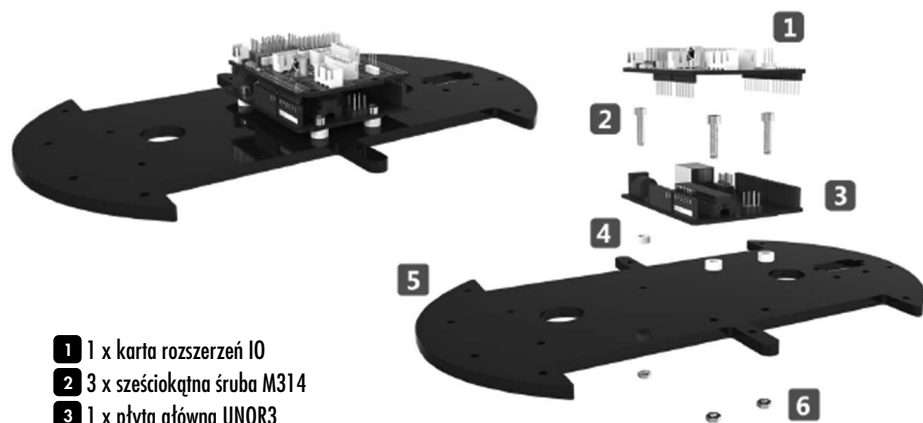
Zwróć uwagę na kierunek modułu silnika L298N.



- 1** 4x śruba sześciokątna M3\*7
  - 2** 4x miedziany cylinder M3\*4+6
  - 3** 1x moduł śledzenia linii
  - 4** 4x nakrętka M3
- użyj **1**, **2** i **4** z torby z etykietą „FOR LINE TRACING”



połącz L298N z płytą główną

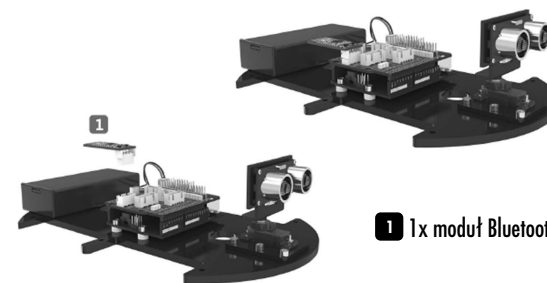


- 1** 1 x karta rozszerzeń IO
- 2** 3 x sześciokątna śruba M314
- 3** 1 x płyta główna UNOR3
- 4** 3 x podkładka separacyjna
- 5** 1 x akrylowa obudowa
- 6** 3 x nakrętka M3

użyj **1**, **4** i **6** z torby z etykietą „FOR UNO, L298N”

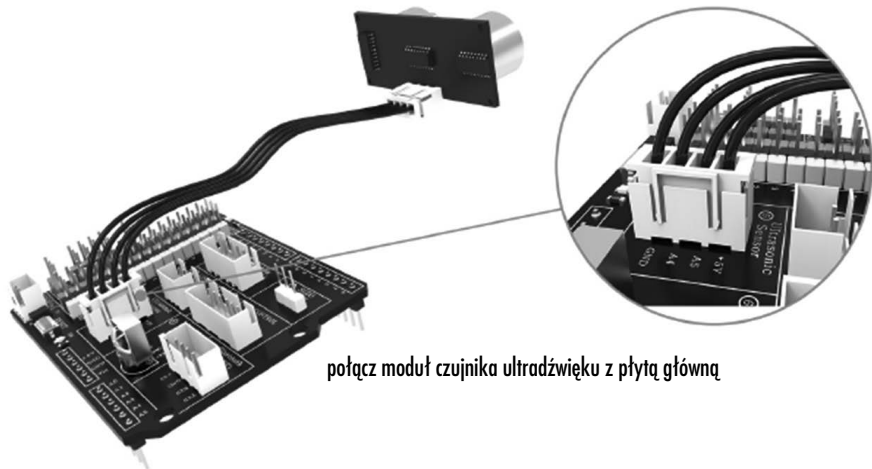


połącz czujnik śledzenia linii z płytą główną

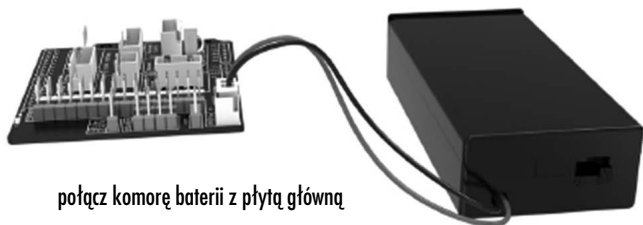


**1** 1x moduł Bluetooth

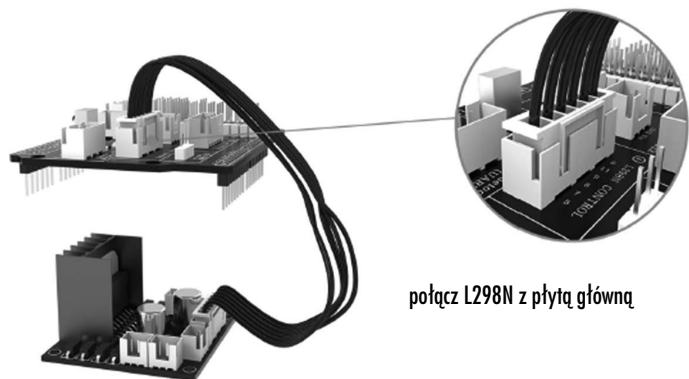
Zwróć uwagę na przednią i tylną stronę akrylowej obudowy podczas montażu.



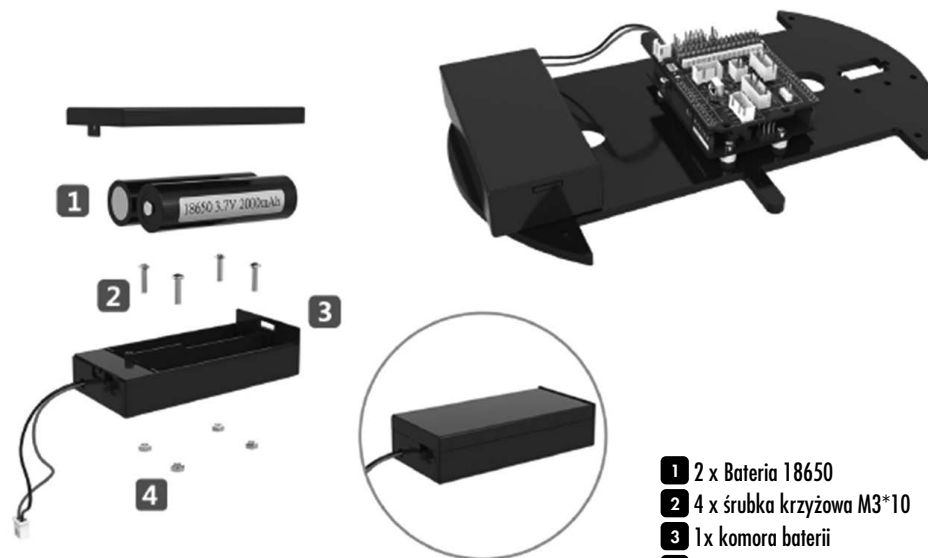
połącz moduł czujnika ultradźwięku z płytą główną



połącz komorę baterii z płytą główną



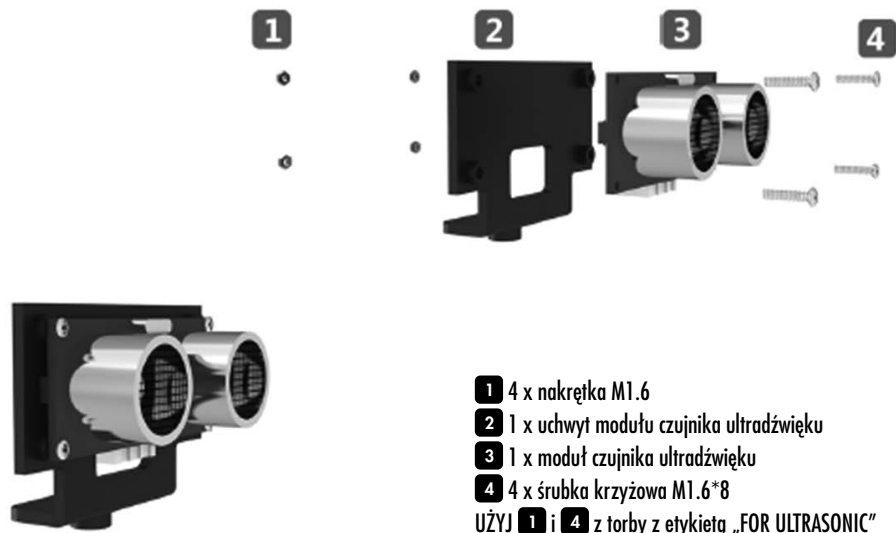
połącz L298N z płytą główną



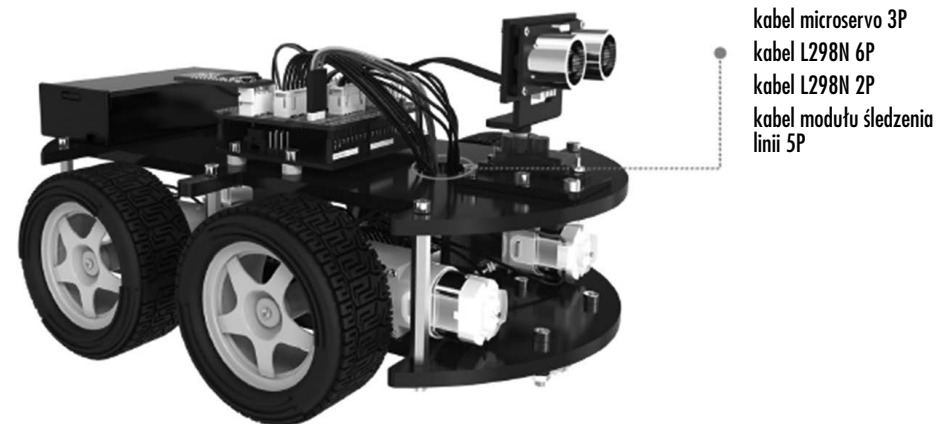
- 1 2 x Bateria 18650
  - 2 4 x śrubka krzyżowa M3\*10
  - 3 1x komora baterii
  - 4 4 x nakrętka M3
- użyj 2 i 4 z torby z etykietą „FOR CELL BOX”



- 1 2 x nakrętka M2
  - 2 1 x serwomechanizm SG90
  - 3 3 x sześciokątna śruba M3\*10
  - 4 1 x płytka
  - 5 2 x krzyżowa śruba M2\*10
  - 6 3 x nakrętka M3
- użyj 1, 3, 5 i 6 z torby z etykietą „FOR ULTRASONIC”

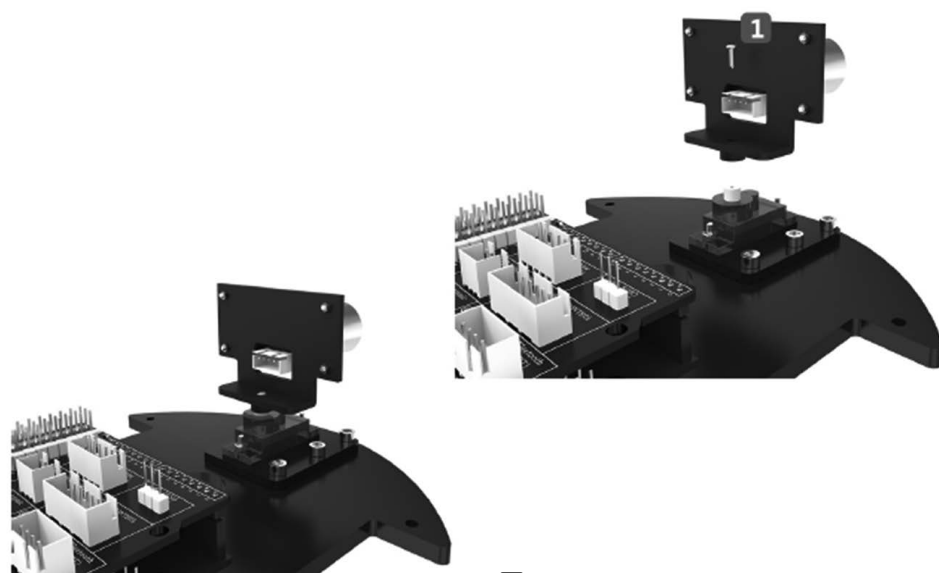


- 1** 4 x nakrętka M1.6
  - 2** 1 x uchwyt modułu czujnika ultradźwięku
  - 3** 1 x moduł czujnika ultradźwięku
  - 4** 4 x śrubka krzyżowa M1.6\*8
- UŻYJ **1** i **4** z torby z etykietą „FOR ULTRASONIC”

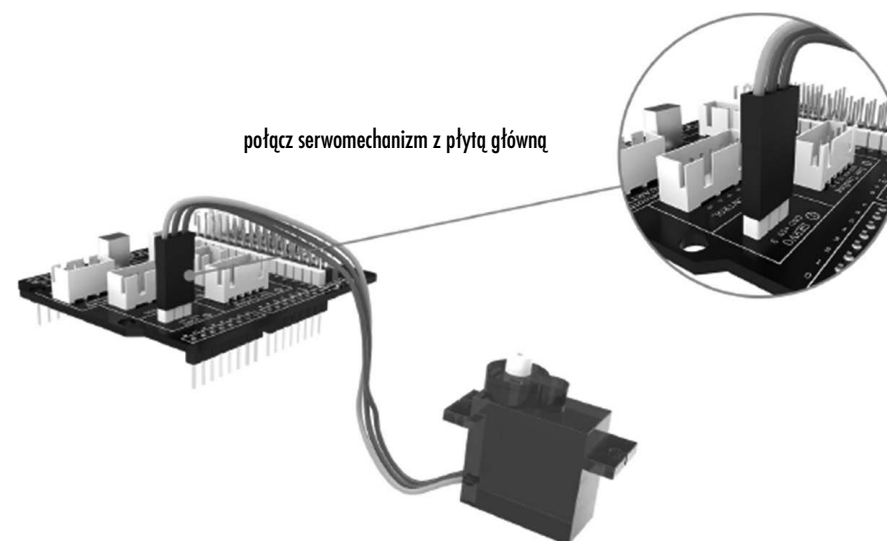


- kabel microservo 3P
- kabel L298N 6P
- kabel L298N 2P
- kabel modułu śledzenia linii 5P

**Uwaga:** W kolejnych krokach, niektóre kable muszą przejść przez ten otwór.



- 1** 1 xwkreń samogwintujący M2\*4
- użyj **1** z torby z etykietą „FOR MICRO SERVO”



połącz serwomechanizm z płytą główną

**Uwaga:** Schemat okablowania przedstawia tylko okablowanie odpowiedniego modułu pokazanego na zdjęciu.